

Compact-e-3 für Multilift II und Multilift II telescope

1. Anschließen der Multilifte

Es können bis zu zwei **Multilifte** an den markierten Steckplätzen (Steckplätze 1 und 2) an der **Compact-e-3** eingesteckt und synchron verfahren werden.



2. Handschalter

Alle Handschalter besitzen **Taste Auf** (Pfeil nach oben) und **Taste Ab** (Pfeil nach unten). Handschalter mit einem Display besitzen zudem **Tasten 1, 2, 3, 4** und **5**.



HSU-OD-2
(Zwei Tasten Folie)



HSU-MDF-4M22
(Sechs Tasten Folie Memory)



TOUCHbasic UD
(Zwei Tasten TOUCH)



TOUCH UD
(Sechs Tasten Memory TOUCH
einschiebbar)

3. Inbetriebnahme

Im Auslieferungszustand sind die Steuerungen initialisiert. Sie können die **Multilifte** sofort anschließen und verfahren.

Falls dies nicht möglich ist, führen Sie eine Initialisierungsfahrt durch.

Hierzu fahren Sie die **Multilifte** durch Drücken der **Taste Ab** bis in die unterste Position. Lassen Sie die **Taste Ab** los. Zum Initialisieren muss die **Taste Ab** für min. 2-3 Sekunden wieder gedrückt und während der ganzen Initialisierungsfahrt gehalten werden.

Während der Initialisierungsfahrt werden die **Multilifte** mit halber Geschwindigkeit und nicht synchron in die tiefste Position eingefahren. Ein Relaisklack ertönt in der tiefsten Position 1x, dann werden die Antriebe synchron in die „untere Softwareendlage“- Position ausgefahren. Das System ist initialisiert und kann verwendet werden.

4. Steuerung auf die Werkseinstellungen zurücksetzen

Bei Änderung der Antrieb- oder Systemkonfiguration (z.B. Kaskadierung mehrerer Steuerungen) ist die Zurücksetzung auf Werkseinstellungen erforderlich:

Hierzu drücken Sie gleichzeitig die **Tasten 1, 2** und die **Taste Auf**. Halten Sie diese Tastenkombination ca. 3 Sekunden gedrückt. Am Display wird **S** und eine Nummer, z.B. **S 5**, angezeigt. Drücken Sie die **Taste Auf** oder **Ab** solange, bis im Display **S 0** angezeigt wird. Drücken Sie die **Taste S**. Die Steuerung klackt 2x. Im Display blinkt **000**. Die Steuerung befindet sich jetzt Werkseinstellung. Führen Sie nun die Initialisierungsfahrt durch (siehe Kapitel 3).

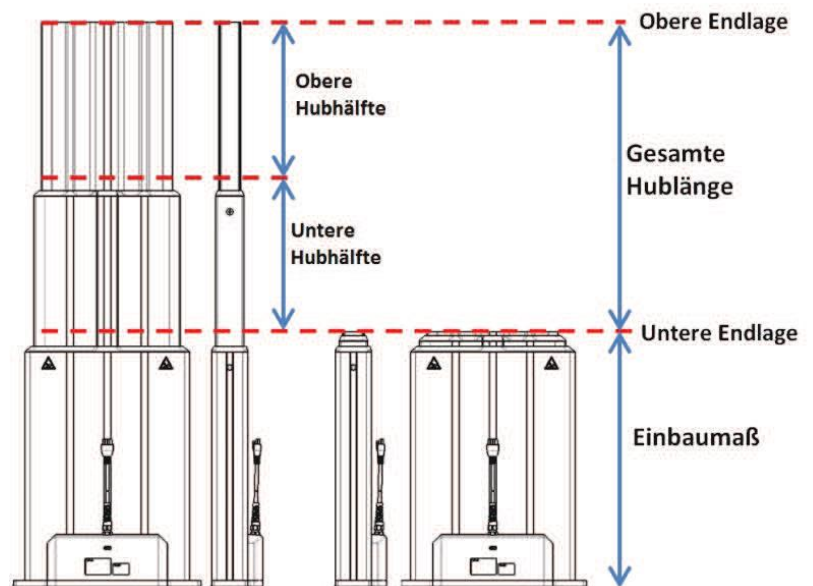
5. Speichern einer Position

Um eine Position zu speichern, fahren Sie die **Multilifte** in die gewünschte Position. Drücken Sie die **Taste S**. Am Display wird **S** – angezeigt. Drücken Sie die gewünschte Speicherstaste. Die Steuerung klackt 2x und das Display zeigt z.B. **S 1**.

Um die gespeicherte Position anzufahren, halten Sie die gewünschte Speicherstaste so lange, bis die gespeicherte Position erreicht wird.

6. Speichern und Löschen einer Softwareendlage

Um den Fahrbereich einzuschränken, werden obere und untere Softwareendlagen definiert. Eine obere Softwareendlage kann nur in der oberen Hälfte des Fahrbereichs und eine untere Softwareendlage in der unteren Hälfte des Fahrbereichs gespeichert werden. Um die Softwareendlage zu speichern, fahren Sie die **Multilifte** in die gewünschte Position. Drücken Sie die **Taste S** für ca. 10 Sekunden. Die Steuerung klackt 2x. Die Softwareendlage ist gespeichert. Um die untere Softwareendlage zu deaktivieren, fahren Sie in eine beliebige Position in der unteren Hälfte des Fahrbereiches. Um die obere Softwareendlage zu deaktivieren, fahren Sie in eine beliebige Position in der oberen Hälfte des Fahrbereiches. Drücken Sie die **Taste S** für ca. 10 Sekunden. Die Steuerung klackt 1x. Die Softwareendlage ist deaktiviert.



7. Ändern der Höhenanzeige

Um die Höhenanzeige am Display zu ändern, drücken Sie die **Taste S**. Am Display wird **S** – angezeigt. Drücken Sie für ca. 5 Sekunden die **Taste Ab**. Die Anzeige im Display blinkt. Mit der **Taste Auf** oder **Ab** können Sie die gewünschte Höhenanzeige einstellen. Drücken Sie die **Taste S**. Die gewünschte Höhenanzeige ist gespeichert.

8. Einschaltdauer

Das Paket aus zwei Multiliften und einer Steuerung ist für eine Einschaltdauer von 10% bei einer Spieldauer von 10 Minuten (Betriebsart S3 10%) ausgelegt. Je nach Belastungsfall kann es zu einer Verlängerung oder einer Verkürzung der Einschaltdauer kommen. Bei einer Belastung unterhalb der Nennlast kann sich die Einschaltdauer auf maximal zwei Minuten verlängern.

9. Fehlermeldungen durch Klick-Code

Sobald die Steuerung mit Strom versorgt wird, erhält der Benutzer durch ein akustisches Signal (Klick) der Steuerung eine Status-Information über das System. Die folgende Tabelle zeigt die Abhängigkeiten zwischen den Status-Informationen und den Klicks.

Anzahl der Klicks	Status-Information	Status-Information
2x	Normalbetrieb	Das System arbeitet ohne Probleme
1x	Notbetrieb	Das System ist im Notbetrieb, die Antriebe können nicht genutzt werden. Überprüfen Sie die LEDs und/ oder den Fehlercode am Display des Handschalters.
3x – 6x	Letzte Abschaltung fehlerhaft	Überprüfen Sie die LEDs und/ oder den Fehlercode am Display des Handschalters.

10. Fehlermeldungen am Display der Handschalter

Nummer	Beschreibung	Behebung
HOT	Aufgrund von Überhitzung wurde der Überhitzungsschutz aktiviert.	<ul style="list-style-type: none"> Warten Sie, bis die Motorsteuerung abgekühlt ist und die Meldung HOT am Display erlischt.
00	Interner Fehler Kanal 1	<ul style="list-style-type: none"> Schalten Sie die Motorsteuerung aus. Wenden Sie sich an Ihren RK-Ansprechpartner.
01	Interner Fehler Kanal 2	
02	Interner Fehler Kanal 3	
12	Defekt Kanal 1	<ul style="list-style-type: none"> Schalten Sie die Motorsteuerung aus. Beheben Sie den externen Kurzschluss oder schließen Sie an der betroffenen Buchse den korrekten Motor an. Nehmen Sie die Motorsteuerung wieder in Betrieb.
13	Defekt Kanal 2	
14	Defekt Kanal 3	
24	Überstrom Motor M1	<ul style="list-style-type: none"> Entfernen Sie die eingeklemmten Objekte aus dem Fahrbereich. System überladen => Entfernen Sie die Last. Wenden Sie sich an Ihren RK-Ansprechpartner.
25	Überstrom Motor M2	
26	Überstrom Motor M3	
48	Überstrom Motorgruppe 1	
49	Überstrom Motorgruppe 2	
60	Kollisionsschutz	
62	Überstrom Steuerung	
36	Plug Detection an Motorbuchse M1	<ul style="list-style-type: none"> Schließen Sie an die betroffene Buchse den korrekten Motor an. Führen Sie eine Initialisierungsfahrt durch.
37	Plug Detection an Motorbuchse M2	
38	Plug Detection an Motorbuchse M3	
61	Motor getauscht	
55	Synchronisierung der Motorgruppe 1 nicht möglich	<ul style="list-style-type: none"> Entfernen Sie die Last von dem System. Führen Sie eine Initialisierungsfahrt durch. Wird der Fehler nach der Initialisierungsfahrt weiterhin angezeigt, wenden Sie sich an Ihren RK-Ansprechpartner.
56	Synchronisierung der Motorgruppe 2 nicht möglich	
67	Zu hohe Spannung	<ul style="list-style-type: none"> Ziehen Sie das Stromversorgungskabel ab. Wenden Sie sich an Ihren RK-Ansprechpartner.
70	Änderung der Antriebskonfiguration	<ul style="list-style-type: none"> Siehe Kapitel 4
71	Änderung der Anti-Pinch-Konfiguration	<ul style="list-style-type: none"> Siehe Bedienungsanleitung der Steuerung Compact-e-EU auf Homepage des Herstellers: http://www.logicdata.at/
81	Interner Fehler	<ul style="list-style-type: none"> Führen Sie eine Initialisierungsfahrt durch. Ziehen Sie das Stromversorgungskabel ab und stecken es nach einigen Sekunden wieder ein. Tritt dieser Fehler regelmäßig auf, ziehen Sie das Stromversorgungskabel ab und wenden Sie sich an Ihren RK-Ansprechpartner.
93	Verbindungsfehler im kaskadierten Verbund. Der Fehler wird für 15 Sekunden am Display angezeigt, danach wechselt die Steuerung ggf. ebenfalls in den Erstinbetriebsnahme – Zustand mit der blinkenden Anzeige 000 .	<ul style="list-style-type: none"> Überprüfen Sie alle Kabelverbindungen und versuchen Sie eine Initialisierungsfahrt durchzuführen. Ist die Initialisierungsfahrt nicht möglich, trennen Sie die Stromversorgung aller Steuerungen. Warten Sie für mind. 5 Sek. und verbinden Sie alle Steuerungen erneut mit der Stromversorgung. Versuchen Sie erneut eine Initialisierungsfahrt durchzuführen. Ist die Initialisierungsfahrt weiterhin nicht möglich, wenden Sie sich an Ihren RK-Ansprechpartner.

Die Original-Bedienungsanleitung der Steuerung Compact-e-EU finden Sie auf der Homepage des Herstellers: <http://www.logicdata.at/>

Compact-e-3-EU for Multilift II and Multilift II telescope

1. Connecting the multilifts

Up to two **Multilifts** can be connected to the slots (slots 1 and 2) marked on the **Compact-e-3-EU** and moved synchronously.



2. Manual control switch

All manual control switches have an **Up button** (arrow upwards) and a **Down button** (arrow downwards). Manual control switches with a display also have **buttons 1, 2, 3, 4 and S**.



HSU-OD-2
(Two buttons
membrane key)



HSU-MDF-4M22
(Six buttons membrane
key memory)



TOUCHbasic UD
(Two buttons TOUCH)



TOUCH UD
(Six buttons memory TOUCH retractable)

3. Commissioning

When supplied, the controllers are initialised, allowing you to connect and move the Multilifts immediately.

If this is not possible, an initialisation run must be performed.

To perform an initialisation run, move the Multilifts to the lowest position by pressing the Down button.

Let go of the Down button. For initialising, the Down button must be pressed again for at least 2-3 seconds and be kept pressed during the entire initialisation run.

During the initialisation run, the Multilifts are moved to the lowest position at half speed and not synchronously. A relay click sounds once at the lowest position, then the drives are extended to the "bottom software end position" synchronously. The system is initialised and can be used.

4. Resetting the controller to the factory settings

When changing the drive or system configuration (e.g., cascading several controllers), it is necessary to reset to the factory settings:

For this purpose, press the buttons 1, 2 and the Up button simultaneously. Keep this button combination pressed for approx. 3 seconds. On the display, S and a number, e.g. S 5, are shown. Keep pressing the Up or Down button until S 0 is shown on the display. Now press the S button. The controller clicks twice and the 000 indicator flashes on the display. The controller is now in the commissioning status. Now perform the initialisation run (see section 3).

5. Saving a position

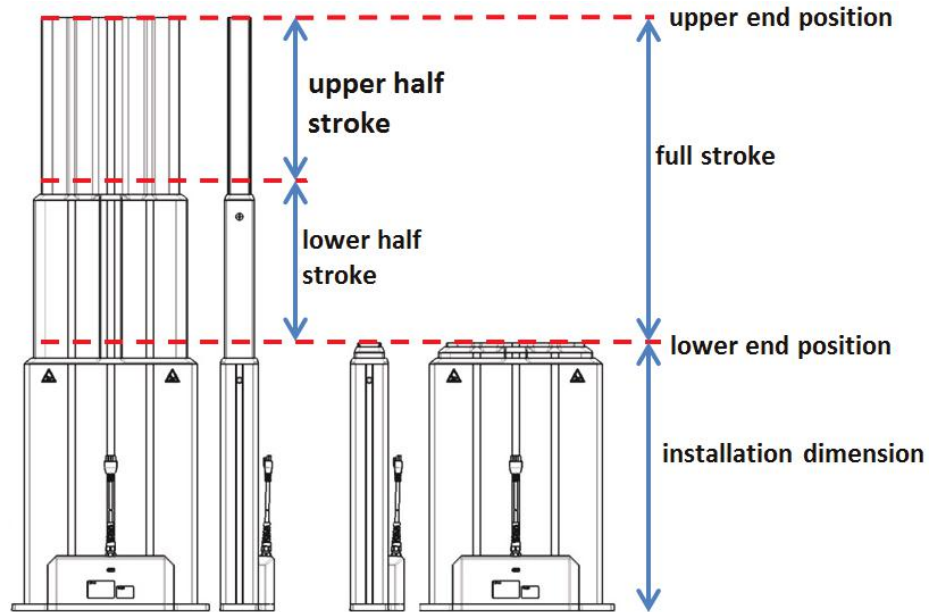
To save a position, move the **Multilifts** to the desired position. Press the **S button**. **S** – is shown on the display. Press the desired memory button. The controller clicks 2x and the display shows **S 1**, for example.

To move to the saved position, press and hold the memory button until the saved position has been reached.

6. Saving and deleting a software end position

In order to limit the movement area, upper and lower software end positions are defined. An upper software end position can only be saved in the upper half of the movement area, a lower software end position can only be saved in the lower half of the movement area. To save the software end position, move the **Multilifts** to the desired position. Press the **S button** for approx. 10 seconds. The controller clicks 2x. The software end position is then saved.

To deactivate the lower software end position, move to any position in the lower half of the movement area. To deactivate the upper software end position, move to any position in the upper half of the movement area. Press the **S button** for approx. 10 seconds. The controller clicks 1x. The software end position is deactivated.



7. Changing the height display

To change the height shown on the display, press the **S button**. **S** – is shown on the display. Press the **Down button** for approx. 5 seconds. The display blinks. Using the **Up** or **Down button**, you can set the height display desired. Press the **S button**. The desired height display is saved.

8. Duty cycle

The "Synchronous package", which consists of two Multilifts and one controller box, is designed for a duty cycle of 10% (according to DIN EN 60034-1 operating mode S3). 1 minute of continuous operation must be followed by 9 minutes idle time. If the system isn't driven with nominal load, it could be possible to have up to two minutes operation time. On the other hand a reduction of the duty time (< 1 min) can indicate that the system is overloaded.

9. Error indication with Click codes

When the control unit is switched on the user gets an acoustic signal (click) sent by the control unit which gives a state-information about the system.

The table below shows which number of clicks corresponds to certain information.

Number of clicks		State information
2x	Normal operation	No problems detected
1x	Emergency operation	The system is in Safe-State, movement is not possible. Check LED indication and/or error codes on the display of the handswitch.
3x – 6x	Last shutdown incomplete/ forced reset	Check LED indication and/or error codes on the display of the handswitch.

10. Error messages on the handswitch display

Code	Description	Remedy
HOT	Overheating has caused it to stop the control unit	<ul style="list-style-type: none"> Wait until the control unit has cooled down and HOT is no longer displayed
00	Internal Error Channel 1	<ul style="list-style-type: none"> Unplug the power cord and contact your RK contact person
01	Internal Error Channel 2	
02	Internal Error Channel 3	
12	Defect Channel 1	<ul style="list-style-type: none"> Unplug the control unit. Fix the external short circuit or plug in the correct motor to the motor socket that shows the error. Start the control unit again.
13	Defect Channel 2	
14	Defect Channel 3	
24	Overcurrent Motor M1	<ul style="list-style-type: none"> Remove jammed objects from the driving area. Desk might be overloaded Remove load from desk. Contact your RK contact person
25	Overcurrent Motor M2	
26	Overcurrent Motor M3	
48	Overcurrent Motor Group 1	
49	Overcurrent Motor Group 2	
60	Collision protection	
62	Overcurrent Control Unit	
36	Plug detection in Motor socket M1	
37	Plug detection in Motor socket M2	<ul style="list-style-type: none"> Plug in the correct motor to the motor socket that shows the error. Reset all motors.
38	Plug detection in Motor socket M3	
61	Actuator changed	
55	Synchronization lost motor group 1	<ul style="list-style-type: none"> Remove load from desktop. Reset all motors. If error occurs after reset again, contact your RK contact person
56	Synchronization lost motor group 2	
67	High voltage	<ul style="list-style-type: none"> Unplug the power cord and contact the customer service
70	Motor configuration changed	<ul style="list-style-type: none"> See chapter 4
71	Anti-Pinch configuration changed	<ul style="list-style-type: none"> See the operation manual of the control unit Compact-e-EU on the producers homepage: http://www.logicdata.at/
81	Internal error	<ul style="list-style-type: none"> Make a manual reset Unplug the power cord and plug it in again after a few seconds. If this error occurs frequently, unplug the power cord and contact your RK contact person.
93	Connection error in the cascaded network (The error appears on the display for 15 seconds and then the control unit goes into reset mode with the display flashing 000)	<ul style="list-style-type: none"> Check all the cable connections and try to reset the motors. If you cannot reset the motors, disconnect all the control units from the power supply. Wait for at least 5 seconds and then reconnect all the control units to the power supply. Try to reset the motors again. If you still cannot reset the motors, please contact your RK contact person

You can find the original operation manual of the control unit Compact-e-EU on the producers homepage: <http://www.logicdata.at/>